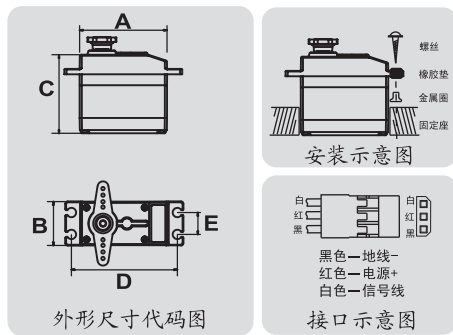


SM34/44系列数字舵机规格说明书

感谢您选择春天模型电子产品

型号	尺寸(mm)					重量 g	4.8V		6V		7.4V		齿轮数量		轴承数量		连接 线长 cm	马达类型	中壳 材料	防水
							速度	扭矩	速度	扭矩	速度	扭矩								
	A	B	C	D	E		sec/60°	kg.cm	sec/60°	kg.cm	sec/60°	kg.cm	塑胶	金属	滚珠	铝				
SM-S3473M	35.5	15.3	30.6	42.2	7.1	35	0.09	2.9	0.07	4.2	—	—	0	6	2	0	20	空芯杯	铝	无
SM-S3472H	35.5	15.3	30.6	42.2	7.1	26	0.08	2.8	0.06	3.5	—	—	3	3	2	0	20	空芯杯	塑胶	无
SM-S3483M	35.5	15.3	30.6	42.2	7.1	35	0.13	4.3	0.10	5.3	—	—	0	6	2	0	20	空芯杯	铝	无
SM-S4402H	40.3	20.2	36.0	48.7	10.0	40	0.09	3.1	0.06	3.6	—	—	3	2	2	0	30	碳刷	塑胶	无
SM-S4405S	40.3	20.2	36.0	48.7	10.0	39	0.13	3.5	0.10	4.4	—	—	4	1	0	2	30	碳刷	塑胶	无
SM-S4405B	40.3	20.2	36.0	48.7	10.0	40	0.13	3.9	0.10	4.8	—	—	4	1	2	0	30	碳刷	塑胶	无
SM-S4408M	40.6	20.0	28.5	49.5	10.0	51	0.13	7	0.11	8.6	—	—	0	6	2	0	30	强磁碳刷	塑胶	防雨水
SM-S4410MT	40.3	20.2	40.2	48.5	10.1	56	—	—	0.18	9.5	0.15	10.9	0	5	2	0	30	强磁碳刷	塑胶	防雨水
SM-S4413MT	40.3	20.2	40.2	48.5	10.0	57	—	—	0.19	11.1	0.16	13	0	5	2	0	30	强磁碳刷	塑胶	防雨水
SM-S4416MW	40.6	21.2	38.0	50.3	10.1	62	0.18	13.1	0.15	16.1	—	—	0	5	2	0	30	空芯杯	铝	防雨水
SM-S4461M	40.3	20.2	37.2	48.7	10.0	61	0.14	4.1	0.11	4.9	—	—	0	5	2	0	30	空芯杯	铝	无
SM-S4472M	40.3	20.2	37.2	48.7	10.0	63	0.10	9.1	0.08	11.2	—	—	0	5	2	0	30	空芯杯	铝	无
SM-S4482M	40.3	20.2	37.2	48.7	10.0	63	0.15	9.8	0.12	12.8	—	—	0	5	2	0	30	空芯杯	铝	无
SM-S4487MV	40.6	20.0	25.5	49.5	10.0	39	—	—	0.09	7.1	0.07	8.3	0	6	2	0	30	空芯杯	塑胶	防雨水
SM-S4488MV	40.6	20.0	28.5	49.5	10.0	53	—	—	0.1	8	0.08	9.2	0	6	2	0	30	空芯杯	塑胶	防雨水



- ▲ 本系列舵机与FUTABA、JR、SANWA、HITEC等遥控系统兼容。
- ▲ 本系列产品连接线接口（见下图）为本公司标准接口（同JR接口）。
- ▲ 请使用本品附件按附图所示正确实施舵机的安装，特别提示：用于震动较大的油动飞机、直升机、车模及船模时，必须使用橡胶减震垫固定。
- ▲ 请选择合适规格匹配于被控体，特别提示：扭矩规格不可过载，否则会造成机构损坏。
- ▲ 请参照说明书正确选择舵机的电源电压，并确保其供给充足的电流，否则会影响舵机正常工作。特别提示：任何超出电压范围的使用，均有可能导致舵机异常工作，甚至造成舵机损坏。
- ▲ 请保持舵机使用环境之清洁，避免灰尘、腐蚀性气体和潮湿空气的侵蚀污染。
- ▲ 本公司保留为改善品质而对本品进行局部修改的权力，可能发生部分参数或外观变化，恕不另行通知。

深圳市春天模型电子有限公司

中国制造

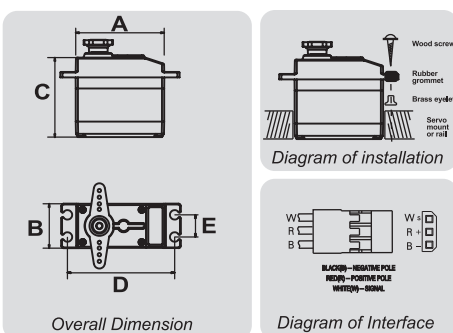
XBBS34440519 V3.0



SM34/44 Digital Servo Series Specification

Thank you for using our product

Item	Size (in)					Weight oz	4.8V		6V		7.4V		Gear		Bearing		Wire cm	Motor	Mesodermal material	Water resistance
							Speed	Torque	Speed	Torque	Speed	Torque								
	A	B	C	D	E		sec/60°	oz-in	sec/60°	oz-in	sec/60°	oz-in	PG	MG	Roll ball	Aluminum ring				
SM-S3473M	1.40	0.60	1.20	1.66	0.28	1.23	0.09	40.27	0.07	58.33	—	—	0	6	2	0	20	coreless	aluminum	not
SM-S3472H	1.40	0.60	1.20	1.66	0.28	0.92	0.08	38.89	0.06	48.61	—	—	3	3	2	0	20	coreless	plastic	not
SM-S3483M	1.40	0.60	1.20	1.66	0.28	1.23	0.13	59.72	0.10	73.60	—	—	0	6	2	0	20	coreless	aluminum	not
SM-S4402H	1.59	0.80	1.42	1.92	0.39	1.41	0.09	43.05	0.06	50.00	—	—	3	2	2	0	30	carbon brush	plastic	not
SM-S4405S	1.59	0.80	1.42	1.92	0.39	1.38	0.13	48.61	0.10	61.11	—	—	4	1	0	2	30	carbon brush	plastic	not
SM-S4405B	1.59	0.80	1.42	1.92	0.39	1.41	0.13	54.16	0.10	66.66	—	—	4	1	2	0	30	carbon brush	plastic	not
SM-S4408M	1.60	0.79	1.12	1.95	0.39	1.80	0.13	97.21	0.11	119.43	—	—	0	6	2	0	30	carbon brush	plastic	yes
SM-S4410MT	1.59	0.80	1.59	1.91	0.39	1.98	—	—	0.18	131.93	0.15	151.38	0	5	2	0	30	carbon brush	plastic	yes
SM-S4413MT	1.59	0.80	1.59	1.91	0.39	2.01	—	—	0.19	154.15	0.16	180.54	0	5	2	0	30	carbon brush	plastic	yes
SM-S4416MW	1.60	0.83	1.50	1.98	0.40	2.19	0.18	181.93	0.15	223.59	—	—	0	5	2	0	30	coreless	aluminum	yes
SM-S4461M	1.59	0.80	1.46	1.92	0.39	2.15	0.14	56.94	0.11	68.05	—	—	0	5	2	0	30	coreless	aluminum	not
SM-S4472M	1.59	0.80	1.46	1.92	0.39	2.22	0.10	126.38	0.08	155.54	—	—	0	5	2	0	30	coreless	aluminum	not
SM-S4482M	1.59	0.80	1.46	1.92	0.39	2.22	0.15	136.10	0.12	177.76	—	—	0	5	2	0	30	coreless	aluminum	not
SM-S4487MV	1.60	0.79	1.00	1.95	0.39	1.38	—	—	0.09	98.60	0.07	115.27	0	6	2	0	30	coreless	plastic	yes
SM-S4488MV	1.60	0.79	1.12	1.95	0.39	1.87	—	—	0.1	111.10	0.08	127.77	0	6	2	0	30	coreless	plastic	yes



- ▲ Futaba, JR, Sanwa and Hi-Tech compatible.
- ▲ The series of products use the below interface which is our standard interface.(like JR).
- ▲ Refer to the figure when installing the servo accessories.Caution: For engine powered airplanes, helicopter,vehicle model, must use rubber damping to fix.
- ▲ Please choose correct model for your application.
Caution: Torque over-loaded will damage the servo's mechanism.
- ▲ Please choose the right power voltage of servo according to the specification. And make sure the servo is supplied enough current, or, servo can't work normally. Pls pay more attention that it may lead to unnormal working or damage of servo if using voltage which is out of normal range.
- ▲ Keep the servo clean and away from dust, corrosive gas and humid air.
- ▲ Our company keep the right of amendment,if there are some changes of parameter and appearance, without notice.